Synchronous	motor with a direct converter
Patent Number:	DE3150393
Publication date:	1983-07-21
Inventor(s):	GOLDE ERNST DIPL ING (DE)
Applicant(s):	LICENTIA GMBH (DE)
Requested Patent:	□ <u>DE3150393</u>
Application Number:	DE19813150393 19811216
Priority Number(s):	DE19813150393 19811216
IPC Classification:	H02P6/00 .
EC Classification:	H02P25/02C
Equivalents:	
was a second and a second a se	Abstract
corresponding curre and on the direct co	al endeavour to operate a synchronous motor which is supplied from a direct converter at a ent and voltage phase (cos psi =1), in order to reduce the current load on the synchronous motor inverter, that is to say in order to achieve a smaller connected load overall, the motor is operated all voltage from no-load, accepting a phase angle between the current and the voltage.
	Data supplied from the esp@cenet database - I2

[®] Offenlegungsschrift

(5) Int. Cl. 3: H 02 P 6/00





DEUTSCHES PATENTAMT

② Aktenzeichen:

P 31 50 393.4

Anmeldetag: 16. 12. 81

(43) Offenlegungstag: 21. 7.83

(7) Erfinder:

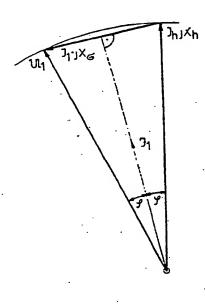
Golde, Ernst, Dipl.-Ing., 1000 Berlin, DE

(71) Anmelder:

Licentia Patent-Verwaltungs-GmbH, 6000 Frankfurt, DE

M Synchronmotor mit Direktumrichter

Anstelle des üblicherweise angestrebten Betriebes eines von einem Direktumrichter gespeisten Synchronmotors mit übereinstimmender Phasenlage von Strom und Spannung (cosp = 1) wird zwecks geringerer Strombelastung des Synchronmotors und des Direktumrichters, also insgesamt kleinerer Anschlußleistung, der Motor vom Leerlauf an unter Inkaufnahme eines Phasenwinkels zwischen Strom und Spannung mit konstanter Klemmenspannung betrieben. (31 50 393)



Behördeneigentun

Licentia Patent-Verwaltungs-GmbH Theodor-Stern-Kai 1 6000 Frankfurt 70

B 80/78 Ham

Ham/Te

Synchronmotor mit Direktumrichter

Patentansprüche

1. Verfahren zur Steuerung eines Synchronmotors, der mit seinen Klemmen an einen aus steuerbaren Stromrichterventilen aufgebauten Direktumrichter angeschlossen ist, mit einem Geber, der den Winkel
zwischen Ständer- und Läuferachse des Motors nach
seinem Sinus und Cosinus angibt, und einem Spannungsregler mit überlagertem Drehzahlregler,
gekennzeichnet durch

einen drehmomentbelasteten Betrieb des Motors mit konstantgehaltener Klemmenspannung.

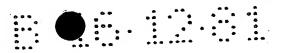
Verfahren nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet,

dass als konstant zu haltende Klemmenspannung die Leerlaufspannung vorgegeben wird.

B 80/78

3. Verfahren nach einem der Ansprüche 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet,

dass die Regler mit jeweils einer Führungsgrösse beaufschlagt werden, die durch eine Rechenschaltung derart vorgegeben ist, dass bei konstanter Klemmenspannung der Leistungsfaktor in Abhängigkeit vom Drehmoment verändert wird.



- 3 -

в 80/78

Synchronmotor mit Direktumrichter

Beschreibung

Die Erfindung bezieht sich auf ein Verfahren gemäss dem Oberbegriff des Anspruchs 1. Ein solches Verfahren ist in der Zeitschrift "Siemens-Energietechnik 2 (1980) Heft 5, Seiten 150 bis 153" beschrieben.

Bei Verwendung von Synchronmaschinen als Antriebsmotor mit Speisung durch Direktumrichter muss die Steuer- und Regeleinrichtung ausser den von der Gleichstrom-Technik her bekannten Aufgaben zusätzlich die Aufgabe des Kommutators übernehmen. Das heisst in erster Linie, sie muss den Strombelag über dem Ankerumfang festlegen oder, mit den Begriffen der Drehstromtechnik, sie muss ein Drahstromsystem für die Ständerwicklung nach Frequenz, Phase und Amplitude erzeugen bzw. als Führungsgrösse vorgeben.

Der Kommutator wirkt, vom Anker her gesehen, als Gleichrichter der induzierten Ankerspannung. Wenn es ihn nicht gibt, muss der Direktumrichter, bereits im Leerlauf, der induzierten Maschinenspannung nachgeführt werden; auch dazu wird ein Drehspannungssystem mit den genannten drei Kenngrössen benötigt.

Der Kommutator erzeugt sich seine Stromwende-spannung durch Rotation mit Hilfe der Wendepole selbst. Der Stromwendespannung entspricht bei der Synchronmaschine die Ständerstreuspannung, und wenn ein mit der Gleichstrommaschine vergleichbares Betriebsverhalten erwartet wird, darf deren Zustandekommen nicht dem Zufall über-

15

B 80/78

lassen oder dem Stromregler als Zusatzaufgabe aufgebürdet werden. Die Vorgabe der Ständerstreuspannung kann mit der Vorgabe der induzierten Spannung zusammengefasst werden, so dass nur noch die Klemmspannung vorgegeben wird.

Für einen Stromregler verbleiben dann nur drei Aufgaben:
das Aufbringen der Spannung für die ohm'schen
Abfälle,
die schnelle Verstellung bei Laststössen und
die Korrektur der Fehler in der Spannungsvorgabe.

Die Erfindung bezweckt eine vorteilhafte Angabe der Führungsgrösse für die Klemmenspannung, die neben den Führungsgrössen für den Ständerstrom und den Polradstrom des Synchronmotors für dem Betrieb benötigt wird.

Dabei ist vorausgesetzt, dass ein Geber vorhanden ist, der den Winkel zwischen Ständer-und Läuferachse nach seinem Sinus und Cosinus angibt. Weiterhin muss ein Spannungsregler vorausgesetzt werden, dessen Ausgang in Analogie zum Gleichstromantrieb ein Mass für den magnetischen Fluss bzw. Magnetisierungsstrom darstellt.

Schliesslich wird auch das Vorhandensein eines überlagerten Drehzahlreglers vorausgesetzt, dessen Ausgang – ebenfalls wie beim Gleichstromantrieb – ein Mass für das aufzubringende Drehmoment darstellt.

In Figur 1 ist ein vereinfachtes Ersatzschaltbild für eine mit der Winkelgeschwindigkeit ω rotierende Synchronmaschine (unter Vernachlässigung der ohmschen

5

10

15

20

- 5 -

в 80/78

Spannungsabfälle) gezeigt. An den Klemmen der Maschine liegt eine Spannung **U**1.

Durch den Ständer fliesst ein Strom \mathbf{J}_{1} , der sich mit einem Polradstrom \mathbf{J}_{p} zu einem Strom \mathbf{J}_{h} (Strom in Richtung des Hauptflusses) ergänzt. Die dem Strom \mathbf{J}_{h} zugenordnete Spannung \mathbf{W}_{h} ergibt sich zu $\mathbf{W}_{h} = (\mathbf{J}_{p} + \mathbf{J}_{1}) \cdot \mathbf{j} \mathbf{X}_{h}$, wobei \mathbf{X}_{h} die Hauptreaktanz der Maschine ist. Damit lässt sich für die Klemmenspannung \mathbf{W}_{1} mit der Maschinenstreureaktanz \mathbf{X}_{n} angeben: $\mathbf{W}_{1} = \mathbf{W}_{h} + \mathbf{J}_{1} \cdot \mathbf{j} \mathbf{X}_{n}$.

Bei dem eingangs angegebenen, bekannten Verfahren wird der nach landläufiger Meinung optimale Betrieb des Synchronmotors mit einem Leistungsfaktor cos v = 1 angestrebt, d.h. Ständerstrom und -spannung werden durch entsprechende Vorgabe der Führungsgründen für dem Direkt-umrichter in gleiche Phasenlage gebracht.

Die Lage der Spannungen und Ströme ist in einem Zeigerdiagramm in Figur 2 für einen bestimmten Bela tungstaktor cos φ =1 fall der Synchronmaschine bei einem Leistungsfaktor cos φ =1 gezeigt. Die Spannung ist dabei gegenüber ihrem Leerlaufwert auf $\sqrt{1-0.5^2}=1/2\sqrt{3}$ vermindert und der Strom entsprechend vergrössert. Mindestens in gleichem Masse vergrössert sich die geforderte Netzblindleistung. In Wirklichkeit ist es wegen des kleineren Aussteuerungsgrades der Stromrichterventile des Direktumrichters noch mehr. Gestrichelt sind die Verhältnisse im Kipp-Punkt P_K angedeutet.

Beim Betrieb des Motors mit cos ϕ = 1 und konstantem Fluss wird also mit steigendem Drehmoment die Spannung verringert. Daraus resultiert eine erhöhte Beanspruchung

5

10

15

20

B 80/78

für die Maschine, den Direktumrichter und für den dem warichter üblicherweise vorgeschalteten Transformator.

Ber Erfindung liegt die Aufgabe zugrunde, diese erhöhte Beanspruchung zu vermeiden, also die gleiche Leistung bei kleinerer Baugrösse von Synchronmotor, Direktumrichter und Stromrichtertransformator und sowit bei kleinerer Anschlagleistung aufzubringen.

Diese Aufgabe wird gemäss der Erfindung bei dem eingangs angegebenen Verfahren durch das im Anspruch 1 gekennzeichnate Merkmal gelöst.

Nit dem Betrieb der Maschine mit konstanter Spannung vir ein (geringer) Phasenwinkel zwischen Strom und Spannung in Kauf genommen. Vorteilhafterweise welden die Abstand vom Kippmoment vergrössert, d.h. der Betrieb ist insgesamt sicherer.

Vorteilhafte Ausgestaltungen des Verfahrens nach der Esfindung sind in den Unteransprüchen gekenn eichnet.

In Figur 3 ist ein Zeigerdiagramm der Ströme und Spannungen is Vergleich zu den Verhältnissen gemäss Figur 2, gezeigt, wir es sich bei Anwendung der Erlindung ergibt. Vom Leer-linf so ist die Klemmenspannung trotz steigerder Lest stets wirte t gehalten. Im gezeigten Beispiel bei 187 der 188 f. 20,976 Das Kippmoment aber ist das doppelte von dem in Figur 2 gezeigten Fall.

と

141

17

, t.

. 🕏



-2.

Nummer: Int. Cl.³:

Anmeldetag: Offenlegungstag: 31 50 393 H 02 P 6/00

16. Dezember 1981

21. Juli 1983

FIG.1

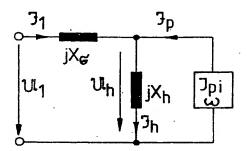


FIG.2

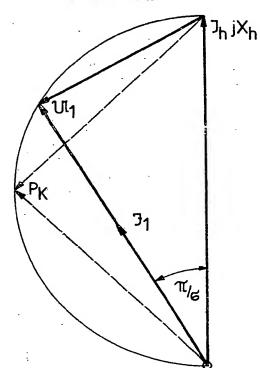
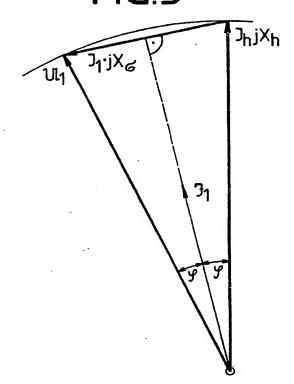


FIG.3



Vacuum-pump device	
Patent Number:	DE3828608
Publication date:	1990-03-08
Inventor(s):	BUERGER HEINZ DIETER (DE); BRAUNSCHWEIG FALK DR (DE); SAULGEOT CLAUDE (FR)
Applicant(s):	ALCATEL HOCHVAKUUMTECHNIK GMBH (DE)
Requested Patent:	□ <u>DE3828608</u>
Application Number:	DE19883828608 19880823
Priority Number(s):	DE19883828608 19880823
IPC Classification:	F04C23/00; F04C29/10
EC Classification:	F04C23/00C, F04C29/10F, F04D27/00
Equivalents:	
	Abstract
(1) arranged upstre (10) for controlling t suction side of the r the Roots pump the	es to a vacuum-pump device having a molecular vacuum pump (3) and at least one Roots pump am of the vacuum pump. According to the invention, the Roots pump (1) is equipped with means the rotational speed, which means are adjusted by a signal dependent upon the pressure on the molecular vacuum pump (3). With such a device, by a simple change in the rotational speed of a suction capacity of the device can be changed. The invention is usable, for example, in plasmate to proceed at a pressure of between 10<-3> and 1 mbar.
	Data supplied from the esp@cenet database - I2

(9) BUNDESREPUBLIK DEUTSCHLAND

® Offenlegungsschrift ₍₁₎ DE 3828608 A1

(51) Int. Cl. 5: F04C 29/10 F 04 C 23/00



DEUTSCHES PATENTAMT

P 38 28 608.4 ②1) Aktenzeichen: 23. 8.88 Anmeldetag: (43) Offenlegungstag: 8. 3.90

(71) Anmelder:

Alcatel Hochvakuumtechnik GmbH, 6980 Wertheim, DE

(74) Vertreter:

Weinmiller, J., Dipl.-Ing., Pat.-Anw., 8133 Feldafing

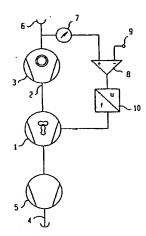
② Erfinder:

Bürger, Heinz Dieter; Braunschweig, Falk, Dr., 6980 Wertheim, DE; Saulgeot, Claude, Veyrier du Lac, FR

Prüfungsantrag gem. § 44 PatG ist gestellt

(S) Vakuumpumpvorrichtung

Die Erfindung bezieht sich auf eine Vakuumpumpvorrichtung mit einer Molekularvakuumpumpe (3) und mindestens einer dieser vorgeschalteten Wälzkolbenpumpe (1). Erfindungsgemäß ist die Wälzkolbenpumpe (1) mit Mitteln (10) zur Steuerung der Drehzahl ausgerüstet, die von einem vom Druck auf der Saugseite der Molekularvakuumpumpe (3) abhängigen Signal eingestellt werden. Mit einer solchen Vorrichtung läßt sich durch einfache Drehzahlveränderung der Wälzkolbenpumpe das Saugvermögen der Vorrichtung verändern. Die Erfindung ist beispielsweise für Plasmaprozesse verwendbar, die bei einem Druck zwischen 10-3 und 1 mbar ablaufen sollen.



DE 38 28 608

Beschreibung

Die Erfindung bezieht sich auf eine Vakuumpumpvorrichtung mit einer Molekularvakuumpumpe und mindestens einer dieser vorgeschalteten Wälzkolbenpumpe.

Molekularvakuumpumpen werden meist im Hochvakuum- und Ultrahochvakuum eingesetzt, d.h. bei Drükken deutlich unter 10⁻³ mbar.

sondere Turbomolekularvakuumpumpen, die speziell für das Arbeiten bei "höheren" Drücken eingesetzt werden können, d.h. bei Drücken zwischen 10^{-3} und 10^{0} mbar. Sie bieten auch in diesem Druckbereich den Vorteil sehr kleiner Abmessungen und führen zu einem Va- 15 kuumpumpe eingefügt. kuum, das frei von Kohlenwasserstoffverbindungen ist.

Bei Plasmaprozessen werden häufig große Verfahrensgasmengen in den Prozeßraum eingelassen und müssen von einer Vakuumpumpvorrichtung wieder abgesaugt werden. Wichtig bei Plasmaprozessen ist auch, 20 daß das Saugvermögen der Pumpvorrichtung möglichst genau der eingespeisten Verfahrensgasmenge angepaßt ist, wobei auch ggfs. Spülgasströme zu berücksichtigen sind, die zum Schutz von Motor und Lager in die Turbomolekularpumpe eingespeist werden.

Die Einstellung des Saugvermögens von Turbomolekularpumpen wird bisher meist durch Drosselorgane bewirkt, die sich am Saugstutzen der Turbomolekularpumpe befinden und sehr große Nennweiten haben müssen, um nicht das höchstmögliche Saugvermögen 30 der Pumpe zu beeinträchtigen. Solche Drosselorgane sind teuer und meist träge.

Aufgabe der Erfindung ist es, eine Pumpvorrichtung der eingangs genannten Art so zu verbessern, daß das Saugvermögen mit einfachen Mitteln genau und schnell 35 einstellbar ist.

Diese Aufgabe wird erfindungsgemäß dadurch gelöst, daß die Wälzkolbenpumpe mit Mitteln zur Steuerung der Drehzahl ausgerüstet ist und daß ein Druckmeßorgan auf der Saugseite der Molekularpumpe liegt, dessen 40 Ausgangssignal die Mittel zur Steuerung der Drehzahl einstellt.

Vorzugsweise enthalten die Mittel zur Steuerung der Drehzahl einen Spannungs-Frequenzwandler, der mit einer vom Druck auf der Saugseite der Molekularvaku- 45 umpumpe abhängigen Spannung gespeist wird.

Vorzugsweise liegt zwischen dem Druckmeßorgan und dem Spannungs-Frequenzwandler ein Komparator, dem ein Sollwert zuführbar ist.

Nachfolgend wird die Erfindung anhand eines bevor- 50 zugten Ausführungsbeispiels mithilfe zweier Figuren näher erläutert.

Fig. 1 zeigt den Verlauf des Saugvermögens (in Liter pro Sekunde) in Abhängigkeit vom Ansaugdruck (in

Fig. 2 zeigt schematisch eine Vakuumpumpvorrichtung gemäß der Erfindung.

In Fig. 1 sind drei Kurven A, B und C dargestellt, die das Saugvermögen dreier Pumpvorrichtungen angeben, die sich durch unterschiedliche Größen der Vorpumpen 60 voneinander unterscheiden. Die Kurve A betrifft beispielsweise eine Pumpvorrichtung bestehend aus einer Turbomolekularpumpe und einer mechanischen Vorpumpe eines Saugvermögens von 0,4 m³/h. Die Kurve B betrifft eine Pumpvorrichtung mit derselben Turbomo- 65 lekularpumpe, aber einer Vorpumpe eines Saugvermögens von 4 m3/h, während bei der Vorrichtung gemäß Kurve C eine mechanische Vorpumpe mit 120 m³/h

Verwendung findet.

Man erkennt hieraus, daß das Saugvermögen bei Ansaugdrücken unterhalb 10⁻³ mbar praktisch nicht von der Größe der Vorpumpe abhängt, daß aber bei Ansaugdrücken oberhalb dieses Werts, d.h. bei Ansaugdrücken, wie sie oft bei Plasmaprozessen anzutreffen sind, das Saugvermögen der gesamten Vakuumpumpvorrichtung stark von dem der Vorpumpe abhängt.

In Fig. 2 ist schematisch eine Vakuumpumpvorrich-Es gibt jedoch auch Molekularvakuumpumpen, insbe- 10 tung gemäß der Erfindung dargestellt, bei der eine Wälzkolbenpumpe 1 an die Druckseite 2 einer Turbomolekularpumpe 3 angeschlossen ist. Zwischen der Wälzkolbenpumpe 1 und einem Auslaß 4 in die Atmosphäre ist noch eine beliebige andere mechanische Va-

Das Saugvermögen von Wälzkolbenpumpen hängt stark von der Geschwindigkeit ab, mit der die Wälzkolben in Umdrehung versetzt werden. Man könnte also die drei Kurven aus Fig. 1 als Saugvermögenskurven der Vorrichtung gemäß Fig. 2 ansehen, wobei jeweils eine andere Drehgeschwindigkeit der Wälzkolbenpumpe 1 vorliegt. In den Druckbereichen, in denen die drei Kurven deutlich voneinander abweichen, läßt sich also das Saugvermögen durch Wahl der Drehgeschwindigkeit der Pumpe 1 stufenlos verstellen. Man kann nun einen Regelkreis vorsehen, bei dem der Druck auf der Ansaugseite 6 der Turbomolekularpumpe 3 durch Verstellung der Drehgeschwindigkeit der Wälzkolbenpumpe 1 konstant gehalten wird. Der Regelkreis enthält ein Druckmeßorgan 7, das eine vom gemessenen Druck abhängige Gleichspannung liefert, einen Komparator 8, dem dieses Signal sowie über einen weiteren Eingang 9 ein Sollwert zugeführt wird, und einen Spannungs-Frequenzwandler 10, der eine Wechselspannung abgibt, deren Frequenz von der Ausgangsspannung des Komparators 8 abhängt und mit der die Wälzkolbenpumpe 1 betrieben wird. An Stelle des Komparators und des Spannungs-Frequenzwandlers könnte auch eine Regeleinrichtung treten, die eine Gleichspannung zum Antrieb des Motors liefert, der die Wälzkolbenpumpe antreibt.

Eine Turbomolekularpumpe mit einem Nennsaugvermögen von 380 l/s (und dies ist bei Plasmaprozessen eine häufig verwendete Pumpengröße) wird mit einer Spülgasmenge von 1 cm³/s gespült. Sie soll außerdem noch 4 cm³/s Verfahrensgas abführen. Das Saugvermögen der Vorpumpe muß folglich 50 l/s bei 0,1 mbar betragen. Bei 0,3 mbar müssen genau 60 m³/h von der Vorpumpe übernommen werden. Eine Drehschiebervakuumpumpe als einzige Vorvakuumpumpe müßte ein höheres Nennsaugvermögen als 60 m³/h aufweisen, da durch die Drosselung in den Ansaugwegen das Nennsaugvermögen im Druckstutzen der Turbomolekularpumpe nicht erreicht wird. Bei der Kombination einer Wälzkolbenpumpe von maximal 120 m³/h mit einer kleinen Drehschieberpumpe von 12 bis 20 m³/h kann dagegen die anfallende Gasmenge ohne weiteres übernommen werden. Durch diese Kombination zweier verhältnismäßig kleiner mechanischer Pumpen, nämlich der Pumpen 1 und 5, läßt sich das effektive Saugvermögen auf über 100 m³/h steigern. Zugleich läßt sich der Vorvakuumdruck durch unterschiedliche Drehgeschwindigkeiten der Wälzkolbenpumpe 1 z.B. von 0,3 mbar bei 1700 Umdrehungen pro Minute auf 0,5 mbar bei 900 U/min oder sogar auf 1 mbar bei 650 U/min bringen. Folglich kann über die Drehzahl dieser Wälzkolbenpumpe 1 das effektive Saugvermögen der Gesamtpumpvorrichtung mit schnellen Einstell-

DE 38 28 608 A1

20

3

zeiten so geregelt werden, daß der Vakuumdruck konstant bleibt. Sehr teuere und das effektive Saugvermögen im Hochvakuum negativ beeinflussende Drosselor-

gane mit großen Nennweiten entfallen.

Eine vollautomatische Regelung des Arbeitsdrucks über das effektive Saugvermögen der Pumpvorrichtung wird auf der Druckseite der Turbomolekularpumpe durch automatische Drehzahlverstellung der Wälzkolbenpumpe möglich. Das Druck-Meßsignal wird in einem Komparator mit einem Sollwert verglichen; dieser verstellt die Speisefrequenz für den Synchronmotor der Wälzkolbenpumpe solange, bis Soll- und Istwert des Arbeitsdrucks übereinstimmen.

Die Erfindung ist nicht in allen Einzelheiten auf das oben beschriebene Ausführungsbeispiel beschränkt. So kann insbesondere statt der Turbomolekularpumpe eine andere Hochvakuumpumpe, beispielsweise vom

Holweck-Typ, verwendet werden.

Patentansprüche

1. Vakuumpumpvorrichtung mit einer Molekularvakuumpumpe und mindestens einer dieser vorgeschalteten Wälzkolbenpumpe, dadurch gekennzeichnet, daß die Wälzkolbenpumpe (1) mit Mitteln (10) zur Steuerung der Drehzahl ausgerüstet ist und daß ein Druckmeßorgan (7) auf der Saugseite (6) der Molekularvakuumpumpe (3) liegt, dessen Ausgangssignal die Mittel zur Steuerung der Drehzahl (10) einstellt.

2. Vakuumpumpvorrichtung nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß die Mittel (10) einen Spannungs-Frequenzwandlet enthalten, der mit einer vom Druck auf der Saugseite (6) der Molekularvakuumpumpe abhängigen Spannung gespeist 35

wird.

3. Vakuumpumpvorrichtung nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, daß zwischen dem Druckmeßorgan (7) und dem Spannungs-Frequenzwandler (10) ein Komparator (8) liegt, dem ein Sollwert 40 zuführbar ist.

Hierzu 1 Seite(n) Zeichnungen

45

55

50

ZEICHNUNGEN SEITE 1

Nummer: Int. Cl.⁵: Offenlegungstag: DE 38 28 608 A1 F 04 C 29/10 8. März 1990

